

L'objectif des notes suivantes est de donner une idée de l'évolution du cours de *troisième année de Licence intitulé Groupes et anneaux 2* délivré à l'Université de Montpellier et d'expliquer quelques compléments ; elles seront publiées sur

<https://webusers.imj-prg.fr/~joao-pedro.dos-santos/Enseignement.html>

après chaque cours. Ces notes ne se substituent pas à la présence, où les idées essentielles seront présentées.¹

Programme approximatif

Théorie de groupes

- 1) Rappels et exemples de groupes : les groupes symétriques (\mathcal{S}_n), les groupes linéaires généraux ($GL_n(\mathbf{K})$, où $\mathbf{K} = \mathbf{C}, \mathbf{R}$ ou $\mathbf{F}_p = \mathbf{Z}/p\mathbf{Z}$), le groupe diédral \mathcal{D}_{2n} .
- 2) Action d'un groupe sur un ensemble et exemples : $GL_n(\mathbf{K}) \curvearrowright \mathbf{K}^n$, $\mathcal{D}_{2n} \curvearrowright \{\text{côtés d'une } n\text{-gone}\}$, $\mathcal{S}_n \curvearrowright \{1, \dots, n\}$, etc. Stabilisateur, orbites et ensemble quotient. Équation de classes.
- 3) Groupes quotients et sous-groupes distingués. Exemples.
- 4) Produit semi-direct et exemples dans les groupes linéaires.
- 5) p -groupes. Théorèmes de Sylow et ses applications.

Théorie des anneaux commutatifs

- 6) À venir

Voici quelques références qui peuvent vous apporter plus d'informations.

Références

- [1] F. Moulin, X. Buff, et al. *Mathématiques – Tout en un pour la licence 2*. Troisième édition. Dunod, 2020.

1. “Car, à mon avis, ce qu'il y a de terrible, Phèdre, c'est la ressemblance qu'entretient l'écriture avec la peinture. De fait, les êtres qu'engendre la peinture se tiennent debout comme s'ils étaient vivants ; mais qu'on les interroge, ils restent figés dans une pose solennelle et gardent le silence. [...] Autre chose : quand, une fois pour toutes, il a été écrit, chaque discours va rouler de droite et de gauche et passe indifféremment auprès de ceux qui s'y connaissent, comme auprès de ceux dont ce n'est point l'affaire ; de plus, il ne sait pas quels sont ceux à qui il doit ou non s'adresser. Que par ailleurs s'élèvent à son sujet des voix discordantes et qu'il soit injustement injurié, il a toujours besoin du secours de son père ; car il n'est capable ni de se défendre ni de se tirer d'affaire tout seul.” Socrate. *Phèdre*.

[2] D. Perrin, *Cours d'Algèbre Maths AGREG*. Ellipses, 1996.

[3] F. Ulmer, *Théorie de Groupes*.

Cours 1

(16 janvier 2023).

Notations générales : Sauf mention du contraire, G est un groupe ! On travaillera souvent avec un corps \mathbf{K} , qui est choisit parmi $\mathbf{Q}, \mathbf{R}, \mathbf{C}$ ou même $\mathbf{F}_p = \mathbf{Z}/p\mathbf{Z}$.

1 Pré-requis

Définition 1. Les définitions suivantes doivent être connues.

- (1) Les sous-groupes. **Notation :** $H < G$ signifie H est sous-groupe de G .
- (2) L'ordre d'un élément g . **Notation :** $\text{ord}(g)$.
- (3) Les morphismes et isomorphismes de groupes.
- (4) $\text{Ker } f$ et $\text{Im } f$ pour un morphisme f .

Les résultats suivants doivent être connus.

Théorème 2 (Théorème de Lagrange.). *Soit G groupe fini. $H < G$. Alors $|H|$ divise $|G|$.*

Proposition 3 (Sur l'ordre). *Soit $g \in G$.*

- 1) Si $\text{ord}(g) = m$, alors $\langle g \rangle$ est sous-groupe d'ordre m isomorphe à $\mathbf{Z}/m\mathbf{Z}$.
- 2) Si $g^n = e$, alors m divise n .
- 3) Si $\text{ord}(g) = m$, alors $\text{ord}(g^n) = \frac{m}{\text{pgcd}(m, n)}$.

Proposition 4. *Soit $f : G \rightarrow G'$ un morphisme de groupes. Alors f est injectif si et seulement si $\text{ker}(f) = \{e\}$.*

2 Quelques exemples de groupes

Dans la suite, on donne quelques exemples que le lecteur connaît.

- Exemple 5.** 1/ Avec la multiplication usuelle des complexes, \mathbf{C}^* devient un groupe. Le sous-groupe $\mu_n = \{z \in \mathbf{C}^* : z^n = 1\}$ est le groupe des racines n -èmes de l'unité. Il est isomorphe à $\mathbf{Z}/n\mathbf{Z}$ via le morphisme $f : \mathbf{Z}/n\mathbf{Z} \rightarrow \mu_n$ défini par $f(k \bmod n) = e^{2\pi i k/n}$.
- 2/ Soit $\text{GL}_n(\mathbf{K})$ le groupe des matrices $n \times n$ inversibles. Si $\mathbf{K} = \mathbf{F}_p$, alors GL_n est un groupe fini. Pour déterminer son cardinal, on observe qu'une matrice $X \in \text{GL}_n(\mathbf{F}_p)$ n'est rien d'autre qu'une liste de n vecteurs $[X_1, \dots, X_n]$ tels que $X_1 \neq 0, X_2 \notin \mathbf{K}X_1,$

$X_3 \notin \text{Vect}(X_1, X_2)$, etc. Donc, pour X_1 nous avons $\#\mathbf{F}_p^n = p^n - 1$ choix. Pour X_2 , nous avons $\#\mathbf{F}_p^n - \#\{\text{droite}\} = p^n - p$ choix. Pour X_3 , nous avons $p^n - p^2$ choix. Donc,

$$\#\text{GL}_n(\mathbf{F}_p) = (p^n - 1)(p^n - p) \cdots (p^n - p^{n-1}).$$

En particulier, $|\text{GL}_2(\mathbf{F}_2)| = 6$. On verra que $\text{GL}_2(\mathbf{F}_2) \simeq \mathcal{S}_3$.

3/ On fixe $n > 1$. Soit $R \in \text{GL}_2(\mathbf{R})$ la rotation d'un angle $2\pi/n$ dans le sens anti-horaire autour de l'origine. Soit S la réflexion $(x, y) \mapsto (-x, y)$. En identifiant $\mathbf{R}^2 = \mathbf{C}$, on voit que

$$S(z) = \bar{z} \quad \text{et} \quad R(z) = e^{\frac{2i\pi}{n}} \cdot z.$$

Il suit que $SR^kS = R^{-k}$. On affirme que

$$\mathcal{D}_{2n} = \{I, \dots, R^{n-1}\} \cup \{S, RS, \dots, R^{n-1}S\}$$

est un sous-groupe de $\text{GL}_2(\mathbf{R})$. On observe que :

$$R^i R^j = R^{i+j}, \quad R^i R^j S = R^{i+j} S, \quad R^i S R^j = R^i R^{-j} S$$

et

$$R^i S R^j S = R^{i-j}.$$

Conséquence : \mathcal{D}_{2n} est stable par multiplication. Pour vérifier que \mathcal{D}_{2n} est stable par la prise des inverses, il suffit de noter que ceci est évident pour $\{I, \dots, R^{n-1}\}$ et que $R^i S \cdot R^i S = I$. Ce groupe s'appelle le groupe diédral de $2n$ éléments.

De plus : $n > 2$, alors \mathcal{D}_{2n} n'est pas commutatif.

3 Actions

Définition 6. Soit X ensemble. Une *action* de G sur X est une fonction :

$$G \times X \longrightarrow X, \quad (g, x) \longmapsto g * x$$

telle que

$$e * x = x, \quad \text{et} \quad (gh) * x = g * (h * x).$$

La donnée d'une action de G sur X sera notée souvent par $G \curvearrowright X$. De temps en temps, un ensemble avec une action sera appelé un *G-ensemble*.

Exercice 7 (Simple mais important). $G \curvearrowright X$. Alors $T : G \rightarrow \text{Bij}(X)$, définie par $T_g = g * x$ est un morphisme de groupes. Réciproquement, si $T : G \rightarrow \text{Bij}(X)$ est morphisme, alors $g * x := T(g)(x)$ est action. Souvent on dit que $T_g(x) = g * x$ est la *translation* associée à g .

Les exemples sont multiples et naturels.

Exemple 8. 1/ Le groupe \mathcal{S}_n agit de façon évidente sur l'ensemble $\{1, \dots, n\}$.

2/ On identifie \mathbf{K}^n avec l'ensemble des vecteurs colonne. Le groupe $\text{GL}_n(\mathbf{K})$ agit sur \mathbf{K}^n par multiplication de matrices : $A * v = Av$.

3/ Pour chaque $g \in \mathcal{D}_{2n}$ et chaque $z \in \mu_n$, l'élément gz est encore une racine de l'unité (ceci se vérifie, algébriquement, en faisant appel à $Rz = e^{2\pi i/n} \cdot z$ et $Sz = \bar{z}$) et on obtient une action de \mathcal{D}_{2n} sur μ_n .

4/ Si $H < G$, alors H agit sur G par $h * g = hg$. C'est l'action par translations à gauche.

4bis/ Si $H < G$, alors H agit sur G par $h * g = gh^{-1}$. Le lecteur devra vérifier que la formule précédente est la bonne et que en écrivant $h * g = gh$, on *n'obtient pas une action!* Cette action est connue comme l'action par translations à droite.

Dans l'exemple précédent, on a vu que un sous-groupe $H < G$ peut agir de deux façons différentes. Finalement, ces actions ne sont pas si différentes que ça. Pour exprimer cela de façon précise, on a besoin de :

Définition 9. $G \curvearrowright X$ et $G \curvearrowright Y$. Une fonction $f : X \rightarrow Y$ est dite G -équivariante, ou une G -fonction, si $f(g * x) = g * f(x)$ pour tout $g \in G$ et $x \in X$.

On peut maintenant exprimer le fait que les actions par translations à droite et à gauche sont "les mêmes".

Exercice 10. Soit $H < G$. Soit G_s l'ensemble G muni de l'action par translations à gauche de H , à savoir, $h *_s x = hx$. Soit G_d l'ensemble G muni de l'action par translations à droite de H , à savoir, $h *_d x = xh^{-1}$. Montrer que la fonction $(-)^{-1} : G_s \rightarrow G_d$ est une bijection H -équivariante.

Souvent l'action doit préserver une autre structure de X .

Définition 11. 1. Soit Γ un groupe et $G \times \Gamma \rightarrow \Gamma$ une action. On dit que G agit par *homomorphismes* si $g * (\gamma\gamma') = (g * \gamma)(g * \gamma')$ pour tout $g \in G$ et $\gamma, \gamma' \in \Gamma$. Dit autrement, T_g (voir l'Exercice 7) est toujours un morphisme de groupes.

2. Soit X un espace vectoriel sur corps \mathbf{K} et $G \times X \rightarrow X$ une action. On dit que cette action est linéaire si T_g (comme dans l'Exercice 7) est toujours une application linéaire.

Exemple 12. 1/ G agit sur lui même par translations à gauche. Cette action n'est pas une action par morphismes si $|G| > 1$: en effet, si $g * (xy) = g * x \cdot g * y$, alors $gxy = gxgy$ et donc $x = xg$ et $g = e$.

2/ L'action de $\text{GL}_n(\mathbf{K})$ sur \mathbf{K}^n est clairement linéaire.

L'un des exemples les plus importantes d'actions par morphismes de groupes est le suivant :

Exemple 13 (L'action par conjugaison). Soit $H < G$. On définit, l'action de H sur G par conjugaison en écrivant posant ${}^h g = hgh^{-1}$. Il s'agit d'une action par homomorphismes de groupes :

$$\begin{aligned} {}^h(g_1g_2) &= hg_1g_2h^{-1} \\ &= hg_1h^{-1}hg_2h^{-1} \\ &= {}^h g_1 \cdot {}^h g_2. \end{aligned}$$

Il s'agit de l'action par conjugaison.

L'idée même d'action donne déjà des résultats non-triviaux.

Théorème 14 (Théorème de Cayley). Soit G d'ordre n . Alors G est isomorphe à un sous-groupe de \mathcal{S}_n .

Démonstration. On considère l'action de G sur lui même par translations à gauche. D'après l'exercice 7, on obtient un morphisme de groupes $T : G \rightarrow \text{Bij}(G) \simeq \mathcal{S}_n$. Or, il est clair que $g \in \text{Ker}(T) \Leftrightarrow T_g(x) = x$ pour tout $x \Leftrightarrow g = e$. Donc T est injectif et $T : G \rightarrow \text{Im}(T)$ est isomorphisme. \square

Malgré son apparence spectaculaire, le théorème de Cayley n'est pas si puissant que ça : Les sous-groupes d'un groupe symétrique ne sont pas simples à déterminer.

Exemple 15. Soit $\zeta = e^{2i\pi/5}$. On dénombre μ_5 en écrivant $\{\zeta^1, \zeta^2, \dots, \zeta^5\}$. En laissant μ_5 agir à gauche, on arrive à

$$T : \mu_5 \longrightarrow \text{Bij}(\mu_5) = \mathcal{S}_5, \quad \zeta^k \longmapsto (1\ 2 \cdots 5)^k.$$

Définition 16 (Vocabulaire fondamental). $G \curvearrowright X$. Soit $x \in X$.

- (1) Un sous-ensemble $Y \subset X$ est stable par G si $g(Y) \subset Y$ pour tout $g \in G$.
- (2) L'orbite est le sous-ensemble $O(x) = \{gx : g \in G\}$. il est clair que $O(x)$ est stable.
- (3) Le stabilisateur de $x \in X$ est $\text{St}_x = \{g \in G : gx = x\}$. (Parfois on écrira G_x pour le stabilisateur.) Il est clair que St_x est un sous-groupe.
- (4) On dit que x est point fixe si $gx = x$ pour tout $g \in G$; l'ensemble des points fixes est noté X^G .
- (5) On dit que l'action est transitive si X consiste en une seule orbite. Dans ce cas, X est appelé aussi un espace homogène.

(6) On dit que l'action est *libre* si les stabilisateurs sont tous réduits à $\{e\}$.

Voici quelques illustrations.

Exemple 17. 1/ $\mathrm{GL}_2(\mathbf{C}) \curvearrowright \mathbf{C}^2$ de façon standard. Alors $O(\vec{e}_1) = \mathbf{C}^2 \setminus \{0\}$ et $O(\vec{0}) = \{\vec{0}\}$.

L'action est transitive sur $\mathbf{C}^2 \setminus \{0\}$ et $\vec{0}$ est l'unique point fixe. Puis :

$$\mathrm{St}_{\vec{e}_1} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & b \\ 0 & d \end{pmatrix}, \quad d \neq 0 \right\}.$$

Il suit que \mathbf{C}^2 n'est pas un espace homogène et que l'action n'est pas libre.

2/ Il est clair que l'action de G par translations à gauche est libre et transitive.

3/ Soit $H < G$. En laissant H agir par translations à gauche, les stabilisateurs sont triviaux et les orbites sont *les classes à gauche* : $O(g) = Hg = \{hg : h \in H\}$.

4/ Soit $H < G$. En laissant H agir par translations à droite, les stabilisateurs sont triviaux et les orbites sont *les classes à droite* : $O(g) = gH = \{gh : h \in H\}$.

5/ Soit $\mathbf{P}^1(\mathbf{C})$ l'ensemble des droites vectorielles de \mathbf{C}^2 . Le groupe $\mathrm{GL}_2(\mathbf{C})$ agit de façon évidente sur $\mathbf{P}^1(\mathbf{C})$: si $D \in \mathbf{P}^1(\mathbf{C})$, alors $g * D = g(D)$. Il est clair que les matrices $\begin{pmatrix} c \\ c \end{pmatrix}$ avec $c \in \mathbf{C}^*$, appartiennent à chaque stabilisateur et l'action n'est pas libre.

Par contre, elle est transitive, puisque

$$\mathbf{C} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & \star \\ b & \star \end{pmatrix} * \mathbf{C} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

6/ Soit $\mathbf{P}^1(\mathbf{F}_2)$ l'ensemble des droites vectorielles de \mathbf{F}_2^2 . Il est facile de voir que $|\mathbf{P}^1(\mathbf{F}_2)| = 3$ car en effet

$$\mathbf{P}^1(\mathbf{F}_2) = \{\mathbf{F}_2\vec{e}_1, \mathbf{F}_2\vec{e}_2, \mathbf{F}_2(\vec{e}_1 + \vec{e}_2)\}.$$

On laisse $\mathrm{GL}_2(\mathbf{F}_2)$ agir sur $\mathbf{P}^1(\mathbf{F}_2)$ de façon similaire à l'item précédent. Puisque $\mathrm{Bij}(\mathbf{P}^1(\mathbf{F}_2)) \simeq \mathcal{S}_3$ et $|\mathrm{GL}_2(\mathbf{F}_2)| = 6$, il n'est pas difficile de voir que le morphisme associé à l'action en question,

$$T : \mathrm{GL}_2(\mathbf{F}_2) \longrightarrow \mathcal{S}_3$$

est un iso.

Cours 3

(19/01/23).

Il s'avère que les actions transitives et libres sont "uniques".

Exercice 18. Soit X un G -ensemble avec une action libre et transitive. Soit $x \in X$. Alors $\varphi : G \rightarrow X$ défini par $\varphi(g) = g * x$ est une bijection G -équivariante.

4 L'ensemble d'orbites

Le groupe G agit sur un ensemble X .

Définition 19. L'ensemble des orbites de G sera désigné par $G \backslash X$. Il s'appelle le *quotient de X par G* . La fonction qui à $x \in X$ associe son orbite $O(x)$ sera appelée la *projection canonique*.

Exemple 20. (1) Soit $G = \text{GL}_2(\mathbf{R})$; on laisse G agir sur \mathbf{R}^2 de façon naturelle : $g \bullet \vec{x} = g(x)$. Il est clair que $G \backslash \mathbf{R}^2 = \{0\} \cup (\mathbf{R}^2 - \{0\})$.

(2) Le groupe $G = \mathbf{R}^*$ agit sur $X = \mathbf{R}^2 - \{\vec{0}\}$ par dilatations : $\lambda * \vec{v} = \lambda \vec{v}$. Il est clair que les orbites sont de la forme $D - \{\vec{0}\}$, où D est une droite vectorielle.

(3) Soit $H < G$. En laissant H agir par translations à gauche, on obtient l'ensemble quotient des classes à gauche : $H \backslash G$.

(4) Soit $H < G$. En laissant H agir par translations à droite, on obtient l'ensemble quotient des classes à droite : G/H .

Proposition 21. Soit $H < G$. Il existe une bijection entre les quotients $H \backslash G \rightarrow G/H$.

Démonstration. On a vu que l'inversion $i : G \rightarrow G$ définit une bijection H -équivariante (exercice 10). Les orbites sont alors en bijection. \square

Exemple 22. On a

$$\mathcal{D}_6 / \langle S \rangle = \{ \{I, S\}, \{R, RS\}, \{R^2, R^2S\} \}.$$

Par contre,

$$\langle S \rangle \backslash \mathcal{D}_6 = \{ \{I, S\}, \{R, R^2S\}, \{R^2, RS\} \}.$$

Définition 23. L'indice de H dans G est le cardinal de l'ensemble G/H , qui est aussi le cardinal de $H \backslash G$. Notation : $[G : H]$. (On ne parlera de $[G : H]$ que quand ce dernier est fini.)

On profite pour observer que, si G est fini, alors

$$[G : H] = |G|/|H| \quad (\text{Théorème de Lagrange})$$

car chacune des orbites gH possède $|H|$ éléments et il y a, par définition, $[G : H]$ orbites.

Voici la propriété fondamentale des quotients, dont la preuve est tautologique.

Proposition 24. *Soit X un G -ensemble et Y un ensemble quelconque. Alors, pour chaque fonction $f : X \rightarrow Y$ qui est constante sur les orbites, il existe une unique fonction*

$$\bar{f} : G \backslash X \longrightarrow Y$$

tells que $\bar{f}(O(x)) = f(x)$. □

Une propriété très importante du quotient G/H est le fait qu'il vient encore avec une action. En effet, on pose

$$g * (xH) = gxH$$

et on vérifie sans effort qu'il s'agit d'une action. Dans la théorie, cette action joue un rôle prominent car elle est le prototype d'une action transitive.

Lemme 25. $G \curvearrowright X$. Soit $x \in X$.

- 1) La fonction $\varphi_x : gG_x \mapsto gx$ est bien définie et induit une bijection $G/G_x \rightarrow O(x)$.
- 2) On laisse G agir sur G/G_x comme expliqué ci-dessus et sur $O(x)$ de façon naturelle. Alors la bijection φ_x est G -équivariante.
- 3) Les stabilisateurs dans une même orbite sont conjugués : $\text{St}_{gx} = g\text{St}_x g^{-1}$.

Démonstration. Évidente, mais on l'a fait pour aider à retenir les définitions.

1. Soit $gG_x = g'G_x$. Alors $g' = gs$ où $s \in G_x$. Donc, $g' * x = g * (s * x) = g * x$. Alors la fonction est bien définie. Elle est surjective par définition d'orbite. Elle est injective car $\varphi_x(gG_x) = \varphi_x(g'G_x) \iff g * x = g' * x \iff g^{-1}g' \in G_x \iff gG_x = g'G_x$.

2. $\varphi_x(h \cdot (gG_x)) = \varphi_x(hgG_x) = hg * x = h * (\varphi_x(g))$.

3. Pour le lecteur. □

Corollaire 26. *Soit X un espace homogène, c'est-à-dire, X n'a qu'une seule orbite. Alors il existe $H < G$ et bijection G -équivariante $\varphi : G/H \rightarrow X$.*

Démonstration. On choisit $x \in X$ et on applique le Lemme 25. □

Corollaire 27 (Formules de classe). G et X finis. $G \curvearrowright X$.

1. Pour chaque $x \in X$, on a

$$|O(x)| = [G : G_x].$$

2. Soit $O(x_1), \dots, O(x_q)$ les orbites distinctes. Alors

$$|X| = \sum_{i=1}^q |O(x_i)| = \sum_{i=1}^q \frac{|G|}{|G_{x_i}|}$$

Démonstration. 1. La fonction $gG_x \mapsto gx$ induit une bijection entre G/G_x et $O(x)$. Donc $|G/G_x| = |O(x)|$. Or, $|G/G_x|$ n'est rien d'autre que $[G : G_x]$.

2. L'ensemble X est réunion disjointe des orbites $O(x_i)$. Donc $|X|$ est $\sum |O(x_i)|$. Chaque $O(x_i)$ possède $[G : G_{x_i}] = |G/G_{x_i}|$ éléments. \square

Voici quelques illustrations du Corollaire 26.

Exemple 28. 1. Soit P l'ensemble des droites vectorielles de \mathbf{K}^2 . Le groupe $\text{GL}_2(\mathbf{K})$ agit transitivement sur P . Le stabilisateur de la droite $\mathbf{K}\vec{e}_1$ est le sous-groupe des matrices triangulaires supérieures

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & d \end{pmatrix} : ad \neq 0 \right\}$$

et obtient une bijection GL_2 -équivariante

$$\text{GL}_2/B \longrightarrow P$$

en utilisant le Lemme 25.

2. Le groupe $(\mathbf{R}, +)$ agit sur le cercle $C = \{c \in \mathbf{C} : |c| = 1\}$ par rotations : $\theta * c = e^{i\theta}c$. Clairement, cette action est transitive. De plus, $\text{St}_1 = 2\pi\mathbf{Z}$. La la fonction $\mathbf{R} \rightarrow C$ définie par $\theta \mapsto e^{i\theta} \cdot 1$ établit une bijection entre $\mathbf{R}/2\pi\mathbf{Z}$ et C .

Exemple 29. Soit p un premier et G d'ordre p^n . On note Z son centre. On laisse G agir sur G par conjugaison : $g * x = gxg^{-1}$. On note $\text{Cl}(x)$ l'orbite de $x \in G$; c'est la classe de conjugaison de x . Si $|G|/|\text{St}_x| > 1$, alors $|G|/|\text{St}_x| \equiv 0 \pmod{p}$. Si $|G|/|\text{St}_x| = 1$, il suit que $\text{Cl}(x) = \{x\}$ et donc $x \in Z$. La formule de classes implique :

$$|G| \equiv |Z| \pmod{p}.$$

Par conséquent, $|Z| \equiv 0 \pmod{p}$; en particulier $|Z| \neq 1$. Ceci nous permet de montrer que *tout groupe d'ordre p^2 est abélien*. En effet, si $n = 2$, alors $|Z|$ est soit p ou soit p^2 . Si $|Z| = p^2$, on n'a rien d'autre à faire. Sinon, il existe $a \in G - Z$. Soit $C_G(a) = \{g \in G : ag = ga\}$ le centralisateur de a . Clairement $|C_G(a)| > |Z|$ et donc $C_G(a) = G$. Mais ceci signifie que a commute avec tous les éléments de G , ce qui signifie $a \in Z$, une contradiction.

Cours 4

(23 /01/2023).

5 Sous-groupes distingués

Soit H un sous-groupe de G . Il est facile de voir dans le cas où G est abélien, alors les classes à droite et les classes à gauche coïncident. Les sous-groupes ayant cette propriété ont une importance capitale dans la théorie.

Proposition 30. *Soit $H < G$. Les affirmations sont équivalentes :*

- (1) *Pour chaque $g \in G$, les classes gH et Hg coïncident.*
- (2) *Pour tout $g \in G$, le sous-groupe conjugué ${}^gH = gHg^{-1}$ coïncide avec H .*
- (3) *Pour tout $g \in G$, le sous-groupe conjugué ${}^gH = gHg^{-1}$ est contenu dans H . □*

Démonstration. On prouve facilement que (1) \Rightarrow (2) \Rightarrow (3) \Rightarrow (1). □

Définition 31. Un sous-groupe H de G est distingué quand ${}^gH \subset H$ pour tout $g \in G$; on écrira $H \triangleleft G$ pour signifier que H est un sous-groupe distingué.

Exemple 32. On a vu à l'exemple 22 que $\mathcal{D}_6/\langle S \rangle = \{\{I, S\}, \{R, RS\}, \{R^2, R^2S\}\}$, mais que $\langle S \rangle \backslash \mathcal{D}_6 = \{\{I, S\}, \{R, R^2S\}, \{R^2, RS\}\}$. Bien évidemment, $R\langle S \rangle R^{-1} = \{I, R^2S\}$, et $\langle S \rangle$ n'est pas distingué.

La façon la plus simple de produire des sous-groupes distingués est par les noyaux (et on verra que finalement c'est la seule).

Lemme 33. *Soit $f : G \rightarrow G'$ un morphisme de groupes. Alors $\text{Ker}(f) \triangleleft G$.*

Démonstration. Soient $x \in \text{Ker}(f)$ et $g \in G$. On a $f(gxg^{-1}) = f(g)f(x)f(g)^{-1} = f(g)f(g)^{-1}$, et ce dernier est e . Donc $gxg^{-1} \in \text{Ker}(f)$. □

- Exemple 34.** (1) Il est clair que si G est abélien, alors tout sous-groupe est distingué.
- (2) Le sous-groupe linéaire spécial $\text{SL}_n(\mathbf{C}) = \{A \in \text{GL}_n(\mathbf{C}) : \det A = 1\}$ est distingué en $\text{GL}_n(\mathbf{C})$ (il est le noyau du morphisme \det).
- (3) Si $H < G$ est d'indice 2, alors $H \triangleleft G$; en effet, le fait d'être d'indice deux signifie qu'il existe seulement deux orbites pour l'action de H à droite. Comme une des orbites est $eH = H$, il suit que $G/H = \{H, G - H\}$. De même, les orbites à gauche sont $\{H, G - H\}$, et $H \triangleleft G$. Par conséquent, pour chaque $n > 1$, le sous-groupe de \mathcal{D}_{2n} engendré par R est toujours distingué.

(4) Soit $n > 1$. On se rappelle que chaque $\sigma \in \mathcal{S}_n$ possède une signature, notée souvent par $\text{sgn}(\sigma)$, et que $\text{sgn} : \mathcal{S}_n \rightarrow \mu_2$ est morphisme. Son noyau est appelé le groupe alterné \mathcal{A}_n : c'est le groupe des permutations qui s'expriment comme produit d'un nombre pair de transpositions.

On arrive maintenant à la propriété la plus importante des sous-groupes distingués, qui est la possibilité de donner à l'ensemble quotient une structure de groupe. On se donne ainsi H un sous-groupe de G . Si xH et yH sont deux classes distinctes, on peut naïvement définir leur produit par

$$xH \cdot yH = xyH. \quad (\dagger)$$

Mais on observe que si $h, k \in H$, alors $xhH = xH$ et $ykH = yH$, d'où une autre façon de construire leur produit serait

$$xH \cdot yH = xhykH,$$

et (\dagger) n'aura pas de sens si $xyH \neq xhykH$.

Lemme 35. $H \triangleleft G$, alors pour chaque couple $h, k \in H$ et chaque couple $x, y \in G$, l'égalité

$$xyH = xhykH$$

est vraie.

Démonstration. On a

$$xhyk = xy \underbrace{y^{-1}hy}_{\in H} k \Rightarrow xhyk \in xyH.$$

Comme deux classes distinctes sont soit disjointes, soit identiques, on voit que $xhykH = xyH$. \square

On peut ainsi énoncer le résultat le plus important concernant les sous-groupes distingués.

Théorème 36. Soit $H \triangleleft G$.

- 1) Avec la loi de composition donnée par l'équation (\dagger) , l'ensemble G/H est un groupe. L'élément neutre est la classe eH et l'inverse de xH est $x^{-1}H$.
- 2) Soit $\pi : G \rightarrow G/H$ la fonction qui à $x \in G$ associe son orbite xH . Alors π est un morphisme de groupes surjectif et son noyau est H . \square

Cours 5

(30 janvier 2023).

Soit maintenant $f : G \rightarrow G'$ un morphisme de groupes et H un sous-groupe de $\text{Ker}(f)$. D'après la Proposition 24, on déduit une fonction

$$\bar{f} : G/H \longrightarrow G'$$

telle que $\bar{f}(gH) = f(g)$ pour toute classe gH . En effet, puisque $f(h) = e$ pour tout $h \in H$, la fonction f est constante sur les classes gH . En munissant G/H de la structure de groupe construite ci-dessus, il est facile de voir que \bar{f} est en effet un morphisme de groupes :

$$\begin{aligned}\bar{f}(xH \cdot yH) &= \bar{f}(xyH) \\ &= f(xy) \\ &= f(x)f(y) \\ &= \bar{f}(xH)\bar{f}(yH).\end{aligned}$$

Si, de plus, H est précisément le noyau de f , on voit que $\text{Ker } \bar{f} = \{eH\}$: en effet, $\bar{f}(xH) = e$ signifie que $f(x) = e$, c'est-à-dire, $x \in H$. Ceci prouve le simple, mais important résultat suivant :

Théorème 37 (Le noyau et l'image). *Le morphisme $\bar{f} : G/\text{Ker}(f) \rightarrow G'$ établit un isomorphisme entre $G/\text{Ker}(f)$ et $\text{Im}(f)$.*

Ce résultat est très utile pour déterminer efficacement les groupes quotients. (Où “déterminer” signifie, grosso-modo, l'exprimer comme quelque chose déjà connue.)

Exemple 38. (1) Le quotient $\mathcal{S}_n/\mathcal{A}_n$ est isomorphe à μ_2 : en effet, \mathcal{A}_n n'est rien d'autre que le noyau de la signature $\text{sgn} : \mathcal{S}_n \rightarrow \mu_2$, qui est un morphisme surjectif.

(2) Le quotient $\text{GL}_n(\mathbf{C})/\text{SL}_n(\mathbf{C})$ est \mathbf{C}^* , car $\text{SL}_n(\mathbf{C})$ est le noyau du déterminant.

(3) Soit $n > 1$. Le sous-groupe $\mathcal{R} = \langle R \rangle$ de \mathcal{D}_{2n} possède n éléments, d'où $\mathcal{R} \triangleleft \mathcal{D}_{2n}$. Le quotient est un groupe d'ordre 2, donc isomorphe à μ_2 . On observe que $\det : \mathcal{D}_{2n} \rightarrow \mu_2$ est un morphisme dont le noyau est \mathcal{R} et $g\mathcal{R} \mapsto \det(g)$ induit un isomorphisme $\mathcal{D}_{2n}/\mathcal{R} \simeq \mu_2$.

(4) Soit X un ensemble avec une action de G et soit $H \triangleleft G$ tel que $h * x = x$ pour tout $h \in H$ et $x \in X$. Ceci signifie que si $T : G \rightarrow \text{Bij}(X)$ désigne la translation (voir Exercice 7), alors $H \subset \text{Ker}(T)$. On en déduit ainsi une action du groupe G/H en utilisant le morphisme $\bar{T} : G/H \rightarrow \text{Bij}(X)$. Il est clair qu'une classe gH agit sur x par $gH * x = gx$.

- (5) Quelques groupes importants sont décrits comme quotients. C'est le cas des groupes projectifs généraux et spéciaux. Soit $D \triangleleft \mathrm{GL}_n(\mathbf{K})$ le sous-groupe des multiples non-nuls de l'identité. Le quotient $\mathrm{GL}_n(\mathbf{K})/D$ est le groupe $\mathrm{PGL}_n(\mathbf{K})$. De même, $D \cap \mathrm{SL}_n(\mathbf{K}) \triangleleft \mathrm{SL}_n(\mathbf{K})$ et $\mathrm{SL}_n(\mathbf{K})/D \cap \mathrm{SL}_n(\mathbf{K})$ est appelé $\mathrm{PSL}_n(\mathbf{K})$.
- (6) Soit S^1 le groupe $\{z \in \mathbf{C} : |z| = 1\}$. Pour déterminer le quotient S^1/μ_n , on fait appel au morphisme $[n] : S^1 \rightarrow S^1$ défini par $[n](z) = z^n$; clairement $\mu_n = \mathrm{Ker}([n])$ et, comme $\mathrm{Im}([n]) = S^1$, on déduit que $S^1/\mu_n \simeq S^1$.

Petit oubli terminologique : Si $H \triangleleft G$ alors le morphisme de groupes $\pi : G \rightarrow G/H$ est la *projection canonique* ou *morphisme canonique*.

Cours 6

(01/02/23).

On prendra le temps de méditer sur quelques propriétés des sous-groupes d'un groupe quotient.

Théorème 39. Soit $N \triangleleft G$ et $\pi : G \rightarrow G/N$ la projection canonique. On écrit $\overline{G} = G/N$.

- (1) Pour chaque $H < G$, l'image $\pi(H)$ est un sous-groupe de \overline{G} . De plus, si $H \triangleleft G$, alors $\pi(H) \triangleleft \overline{G}$. Le groupe $\pi(H)$ est isomorphe à $H/H \cap N$.
- (2) Si \overline{H} est un sous-groupe de \overline{G} , alors $\pi^{-1}(\overline{H})$ est l'unique sous-groupe H de G contenant N tel que $\pi(H) = \overline{H}$. De plus, si $\overline{H} \triangleleft \overline{G}$, alors $H \triangleleft G$.
- (3) La fonction suivante est une bijection

$$\text{Image : } \left\{ \begin{array}{l} \text{sous-groupes de } G \\ \text{contenant } N \end{array} \right\} \longrightarrow \left\{ \text{sous-groupes de } \overline{G} \right\}.$$

Démonstration. (1) L'affirmation que $\pi(H)$ est un sous-groupe est évidente. Pour montrer que $\pi(H) \triangleleft \overline{G}$, on considère $\overline{g} \in \overline{G}$ et $\pi(h) \in \pi(H)$. Soit $g \in G$ tel que $\pi(g) = \overline{g}$. Il suit que $\overline{g}\pi(h)\overline{g}^{-1} = \pi(g)\pi(h)\pi(g)^{-1} = \pi(ghg^{-1})$, et donc $\overline{g}\pi(h)\overline{g}^{-1} \in \pi(H)$.

(2) Clairement $\pi^{-1}(\overline{H})$ est sous-groupe G et comme π est surjective, $\pi(\pi^{-1}(\overline{H})) = \overline{H}$. Soit $K < G$ contenant N et tel que $\pi(K) = \overline{H}$. On note que si $k \in K$, alors $\pi(k) \in \overline{H}$ et donc $k \in \pi^{-1}(\overline{H})$ par définition. On obtient $K \subset \pi^{-1}(\overline{H})$. Ensuite, si $h \in \pi^{-1}(\overline{H})$, il existe $k \in K$ tel que $\pi(k) = \pi(h)$. Par conséquent $\pi(kh^{-1}) \in N \Rightarrow kh^{-1} \in K \Rightarrow h \in K$. On conclut que $\pi^{-1}(\overline{H}) \subset K$ et l'unicité est prouvée. La dernière affirmation est laissée à la charge du lecteur. □

Une autre propriété importante des groupes distingués est qu'ils permettent une compréhension plus efficace des l'opération "groupe engendré par deux sous-groupes".

Proposition 40. Soit $K \triangleleft G$ et soit $H < G$. (1) Alors l'ensemble $KH = \{kh : k \in K, h \in H\}$ est un sous-groupe. (2) De plus, si H et K sont finis, alors

$$|KH| = \frac{|H| \times |K|}{|K \cap H|}.$$

Démonstration. On note que le fait que $K \triangleleft G$ permet la "règle de commutation" suivante pour $k \in K$ et $h \in H$:

$$\boxed{hk = \underbrace{c_h(k)}_{\in K} h,}$$

on l'on a posé $c_h(x) = h x h^{-1}$. De façon imagée : quand $h \in H$ et $k \in K$ “passent l'un par l'autre”, l'élément k devient conjugué.” Donc, si $kh \in KH$ et $k'h' \in KH$, alors

$$khk'h' = k \cdot \underbrace{c_h(k')}_{\in K} hh'$$

De même,

$$(kh)^{-1} = h^{-1}k^{-1} = c_{h^{-1}}(k^{-1}) \cdot h^{-1}.$$

Pour (2), soit

$$m : K \times H \longrightarrow KH, \quad (k, h) \longmapsto kh.$$

Par définition, m est surjective. Ensuite, sur chaque image réciproque $m^{-1}(kh)$, on a précisément $K \cap H$ éléments. En effet, j'affirme que

$$\delta : K \cap H \longrightarrow m^{-1}(kh), \quad x \longmapsto (kx, x^{-1}h)$$

est une bijection. En effet, si $\tilde{k}\tilde{h} = kh$, alors $k^{-1}\tilde{k} = h\tilde{h}^{-1} \in K \cap H$. De plus, si $x := h\tilde{h}^{-1}$, alors $\delta(x) = (\tilde{k}, \tilde{h})$ et δ est surjective. Ensuite, si $\delta(x) = \delta(y)$, alors $kx = ky$ et $x = y$. Comme

$$\bigsqcup_{g \in KH} m^{-1}(g) = K \times H,$$

on déduit que

$$|K \times H| = |KH| \cdot |K \cap H|.$$

(Ici, je viens d'expliquer ce qu'on appelle “le principe du berger”.) □

Exemple 41. 1. Soit $n > 1$ et $G = \mathcal{D}_{2n}$. Soient $K = \langle R \rangle$ et $H = \langle S \rangle$. Déjà la façon de présenter \mathcal{D}_{2n} montre que $G = KH$. Dans ce cas, $K \cap H = \{e\}$.

2. Soit $G = \text{GL}_2(\mathbf{C})$, $K = \text{SL}_2(\mathbf{C})$, et $H = \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & \\ & \lambda \end{pmatrix} : \lambda \in \mathbf{C}^* \right\}$. Alors $G = KH$, mais $K \cap H \simeq \mu_2$.

Les groupes ayant la forme décrite précédemment interviennent assez souvent. C'est une version “*non-commutative*” des produit directs.

Définition 42. Soit G un groupe, $K \triangleleft G$ et $H < G$. Si $G = KH$ et $K \cap H = \{e\}$, on dira que G est produit semi-direct de K et H . Pour signifier que G est produit semi-direct entre K (qui est distingué) et H (qui est un sous-groupe) j'écrirai

$$G = K \rtimes H.$$

Exemple 43. $\mathcal{D}_{2n} = \langle R \rangle \rtimes \langle S \rangle$.

Une autre façon de considérer des produit semi-directs est la suivante.

Théorème 44. (1) Soient $K \triangleleft G$ et $H < G$ tels que $G = K \rtimes H$. Si $\pi : G \rightarrow G/K$ désigne la projection canonique, alors $\pi : H \rightarrow G/K$ est un isomorphisme.

(2) Réciproquement, soient $K \triangleleft G$ et $H < G$. On suppose que $\pi : H \rightarrow G/K$ est un isomorphisme. Alors $G = K \rtimes H$.

Avant de prouver le Théorème 44, on observe que (1) dit que H est à la fois un quotient et un sous-groupe de G , et que K est un “complément”.

Cours 7

(6/2/23).

Preuve du Théorème 44. (1) On sait que $\text{Ker } \pi = K$ et comme, par hypothèse, $K \cap H = \{e\}$, on déduit que $\pi|_H$ est injective. De plus, comme chaque élément de G a la forme hk avec $h \in H$ et $k \in K$, il suit que π est surjective et $\pi : H \rightarrow G/K$ est un iso.

(2) D'abord, $K \cap H = e$; en effet, si $h \in K \cap H \Rightarrow \pi(h) = e$ et puisque $\pi : H \rightarrow G/K$ est injective $\Rightarrow h = e$. Ensuite, si $g \in G$, soit $h \in H$ tel que $\pi(h) = \pi(g)$. On déduit que $hK = gK$ et $g = hk$, avec $k \in K$. □

Avec ce point de vue, il est souvent facile d'identifier d'autres produits semi-directs.

Exemple 45. Le noyau du morphisme $\det : \text{GL}_2(\mathbf{K}) \rightarrow \mathbf{K}^*$ est le sous-groupe linéaire générale $\text{SL}_2(\mathbf{K})$. Comme \det est clairement surjectif, on voit que $\text{GL}_2(\mathbf{K})/\text{SL}_2(\mathbf{K}) \simeq \mathbf{K}^*$ par le théorème du noyau et de l'image (Théorème 37). Soit ainsi $H := \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} : \lambda \in \mathbf{K}^* \right\}$. Il est clair que $\det : H \rightarrow \mathbf{K}^*$ est un isomorphisme et donc $\text{GL}_2(\mathbf{K}) = \text{SL}_2(\mathbf{K}) \triangleleft H$.

Exemple 46 (Les matrices triangulaires supérieures). Soit B l'ensemble des matrices triangulaires supérieures de $\text{GL}_n(\mathbf{K})$, à savoir les matrices (b_{ij}) telles que $b_{ij} = 0$ si $i > j$. Il est facile de voir que B est un sous-groupe de $\text{GL}_n(\mathbf{K})$ d'une manière directe. Par contre, il y a une autre façon plus géométrique.

Un drapeau de \mathbf{K}^n est un n -uplet F_\bullet de sous-espaces (F_1, \dots, F_n) tels que

- $F_i \subset F_{i+1}$, et
- $\dim F_i = i$.

Soit Drap l'ensemble des drapeaux. Il est clair que si $F_\bullet = (F_1, \dots, F_n)$ est un drapeau et $g \in \text{GL}_n(\mathbf{K})$ est donnée, alors $(g(F_1), \dots, g(F_n))$ est aussi un drapeau. On obtient ainsi une action de $\text{GL}_n(\mathbf{K})$ sur Drap . Tout comme \mathbf{K}^n possède une base canonique, \mathbf{K}^n possède aussi un drapeau canonique, à savoir $C = (C_1, \dots, C_n)$, où C_k est engendré par $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_k$. Avec cette idée, on voit immédiatement que $B = \text{St}_C$ et B est un sous-groupe.

Ensuite, on considère le sous-groupe T des matrices n'ayant que des entrées non-nulles sur la diagonale. Un calcul simple montre que

$$\pi : B \longrightarrow T, \quad \begin{pmatrix} b_{11} & * & \cdots & * \\ 0 & \ddots & * & \vdots \\ \vdots & 0 & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & b_{nn} \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} b_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \ddots & 0 & \vdots \\ \vdots & 0 & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & b_{nn} \end{pmatrix}$$

est un morphisme de groupes qui, quand restreint à T , induit un isomorphisme. Or, soit U le sous-groupe des matrices triangulaires supérieures *strictes*², à savoir, le sous-groupe

2. Attention, parfois on appelle une matrice triangulaire supérieure stricte, une matrice dont la diagonale est nulle. Ici, notre convention est différente.

des matrices $(b_{ij}) \in B$ telles que $b_{ii} = 1$ pour tout i . Clairement, $U = \text{Ker}(\pi)$. On déduit ainsi que $B = U \rtimes T$.

Le lecteur aura observé que pour avoir un produit semi-direct, on partait de sous-groupes d'un groupe donné. Or, mais pour construire le produit direct $K \times H$ de deux groupes, on n'a eu recours que à deux groupes abstraits. Le produit semi-direct se laisse également construire dans cet esprit.

Soient ainsi K et H deux groupes *et* une action de H *par morphismes* sur K , définie par le morphisme

$$c : H \longrightarrow \text{Aut}(K), \quad h \longmapsto c_h.$$

(Le choix de la lettre c n'est pas un accident : il faut penser à la conjugaison.)

Proposition 47. (1) *En munissant $K \times H$ de la loi*

$$(k, h) \bullet (k', h') = (k \cdot c_h(k'), hh')$$

on obtient un groupe, noté $K \rtimes_c H$. L'identité de $K \rtimes_c H$ est (e, e) et $(k, h)^{-1} = (c_{h^{-1}}(k^{-1}), h^{-1})$.

(2) *Pour $k \in K$ et $h \in H$, on écrit $\tilde{k} = (k, e)$ et $\tilde{h} = (e, h)$. Alors*

$$\tilde{k} \bullet \tilde{h} = (k, h)$$

et

$$\tilde{h} \bullet \tilde{k} = \widetilde{c_h(k)} \bullet \tilde{h}.$$

(3) *Soit $\tilde{K} = K \times \{e\}$ et $\tilde{H} = \{e\} \times H$. Alors \tilde{K} et \tilde{H} sont des sous-groupes de $K \rtimes_c H$ et les fonctions*

$$\begin{aligned} K &\longrightarrow \tilde{K}, & k &\longmapsto \tilde{k} \\ H &\longrightarrow \tilde{H}, & h &\longmapsto \tilde{h} \end{aligned}$$

sont des isomorphismes.

(4) *Le sous-groupe \tilde{K} est distingué et $K \rtimes_c H$ est produit semi-direct de \tilde{K} et \tilde{H} dans le sens de la Définition 42.*

(5) *La projection $\pi : K \rtimes_c H \rightarrow H$ est un morphisme de groupes surjectif et \tilde{K} est son noyau.*

(6) *Soit G' un groupe, $K' \triangleleft G'$ et $H' < G'$ tels que $G' = K' \rtimes H'$. Soient*

$$\phi : K \longrightarrow K' \quad \text{et} \quad \psi : H \longrightarrow H'$$

des isomorphismes tels que

$$\psi^{(h)}[\phi(k)] = \phi[c_h(k)].$$

Alors

$$(\phi, \psi) : K \rtimes_c H \longrightarrow G', \quad (k, h) \longmapsto \phi(h)\psi(h)$$

est iso.

Avant de passer à la preuve, on regarde un exemple.

Exemple 48. On sait que $\mathcal{D}_{2n} = \langle R \rangle \rtimes \langle S \rangle$ et que $SR S^{-1} = R^{-1}$. Soit maintenant

$$c : \mu_2 \longrightarrow \text{Aut}(\mathbf{Z})$$

le morphisme de groupes défini par $c(-1) = -\text{id}_{\mathbf{Z}}$. On forme ainsi le groupe diédral infini \mathcal{D}_{∞} en prenant $\mathbf{Z} \rtimes_c \mu_2$. Ici, on a, par exemple,

$$(k, -1) \bullet (\ell, 1) = (k + c_{-1}(\ell), -1 \cdot 1) = (k - \ell, -1).$$

Cours 8

(13/2/23).

(Nous avons fait notre première évaluation.)

Cours 9

(20/2/23).

Preuve de la Prp. 47. (1) On vérifie l'associativité seulement. Soient $h_1, h_2, h_3 \in H, k_1, k_2, k_3 \in K$. On calcule

$$\begin{aligned} [(k_1, h_1) \bullet (k_2, h_2)] \bullet (k_3, h_3) &= (k_1 c_{h_1}(k_2), h_1 h_2) \bullet (k_3, h_3) \\ &= (k_1 c_{h_1}(k_2) c_{h_1 h_2}(k_3), h_1 h_2 h_3). \end{aligned}$$

De l'autre côté :

$$\begin{aligned} (k_1, h_1) \bullet [(k_2, h_2) \bullet (k_3, h_3)] &= (k_1, h_1) \bullet (k_2 c_{h_2}(k_3), h_2 h_3) \\ &= (k_1 c_{h_1}(k_2 c_{h_2}(k_3)), h_1 h_2 h_3) \\ &= (k_1 c_{h_1}(k_2) c_{h_1 h_2}(k_3), h_1 h_2 h_3) \end{aligned}$$

(2) Par définition :

$$\begin{aligned} (k, e) \bullet (e, h) &= (k c_e(e), eh) \\ &= (\text{id}(e), h) \\ &= (k, h). \end{aligned}$$

De plus,

$$\begin{aligned} (e, h) \bullet (k, e) &= (e c_h(k), h) \\ &= (c_h(k), h) \\ &= \widetilde{c_h(k)} \bullet \tilde{h}. \end{aligned}$$

(3)–(6) Il s'agit encore de vérifications directes et on s'arrêtera là. □

Exemple 49. On souhaite étudier les groupes d'ordre 12. On connaît déjà $\underbrace{\mu_4 \times \mu_3}_{G_1}, \underbrace{\mu_2^2 \times \mu_3}_{G_2}$,

\mathcal{D}_{12} et \mathcal{A}_4 . Il n'est pas difficile de voir qu'ils sont, deux-à-deux non-isomorphes. On observe que G_1 et G_2 ont été construits à partir de groupes plus simples : μ_4 et μ_3 , et μ_2^2 et μ_3 . On souhaite savoir s'il est possible d'employer les produits semi-directs pour déterminer un autre groupe d'ordre 12. Dans la suite, ζ_k désigne la racine primitive k -ème $e^{2\pi i/k}$.

Produits $\mu_4 \rtimes_c \mu_3$. Soit $\varphi : \mu_4 \rightarrow \langle \zeta_2 \rangle = \mu_2$ le morphisme $\varphi(\zeta) = \zeta^2$. Clairement, φ est surjectif. Soit $\iota \in \text{Aut}(\mu_3)$ le morphisme $\zeta \mapsto \zeta^{-1}$. Comme $\text{ord}(\iota) = 2$, on construit un morphisme $\psi : \mu_2 \rightarrow \text{Aut}(\mu_3)$, déterminé par $\zeta_2 \mapsto \iota$. Ceci permet la construction d'un morphisme $c : \mu_4 \rightarrow \text{Aut}(\mu_3)$ déterminé par $\zeta_4 \mapsto \iota$: clairement, c est la composition $\psi\varphi$. Soit $G = \mu_3 \rtimes_c \mu_4$. Il s'agit d'un groupe d'ordre $3 \cdot 4 = 12$. On désigne par k l'élément $(\zeta_3, 1)$ de G et par h l'élément $(1, \zeta_4)$. La règle de commutation est alors

$$\boxed{hk = k^{-1}h.}$$

On calcule les ordres et on obtient que dans G , il existe un unique élément d'ordre 2, à savoir h^2 . (Exercice!) Il est clair aussi que G est non-abélien. Donc G n'est pas isomorphe ni à \mathcal{D}_{12} (où chaque $R^k S$ est d'ordre 2), ni à μ_{12} , ni à \mathcal{A}_4 ((12)(34) et (13)(24) ont ordre 2). On a ainsi trouvé un nouveau groupe d'ordre 12.

Produits $\mu_2^2 \rtimes_c \mu_3$. On essaye d'abord de trouver un morphisme de groupes

$$c : \mu_3 \longrightarrow \text{Aut}(\mu_2^2).$$

La détermination de la structure de $\text{Aut}(\mu_2^2)$ se fait de la façon suivante.³ Soient $x = (-1, 1)$, $y = (1, -1)$ et $z = xy$; on déduit $\mu_2^2 = \{e, x, y, xy\}$. Donc, chaque $\varphi \in \text{Aut}(\mu_2^2)$ est déterminé par le couple $(\varphi(x), \varphi(y))$. Comme $\varphi(x) \neq \varphi(y)$, il suit facilement que nous avons au plus 6 possibilités pour $(\varphi(x), \varphi(y))$, à savoir (x, y) , (x, z) , (y, x) , (y, z) , (z, x) et (z, y) . Or, une vérification directe prouve que chacun de ces couples détermine un automorphisme de μ_2^2 et on obtient que $\text{Aut}(\mu_2^2) \simeq \mathcal{S}_3$. D'une autre manière, en laissant $\text{Aut}(\mu_2^2)$ agir sur $\{x, y, z\}$, on obtient un morphisme

$$T : \text{Aut}(\mu_2^2) \longrightarrow \mathcal{S}_3.$$

En utilisant que

$$\begin{aligned} x &\mapsto y \\ \varphi : y &\mapsto z \\ z &\mapsto x \end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned} x &\mapsto y \\ \psi : y &\mapsto x \\ z &\mapsto z \end{aligned}$$

déterminent des automorphismes de μ_2^2 , on voit que $\text{Im } T = \mathcal{S}_3$.

Or, les éléments d'ordre trois dans $\text{Aut}(\mu_2^2)$ sont φ et φ^2 , et si $c : \mu_3 \rightarrow \text{Aut}(\mu_2^2)$ est déterminé par $\zeta_3 \mapsto \varphi$, alors $G = \mu_2^2 \rtimes_c \mu_3$ est un groupe d'ordre 12.

Pour déterminer si G est déjà dans notre liste, on commence par observer que $\mu_2^2 \times \{1\}$ est distingué dans G (Proposition 47-(4)). Le groupe \mathcal{A}_4 jouit également de cette propriété (ceci a été vu aux TDs) et on se demande si $G \simeq \mathcal{A}_4$.

Soit $\mathcal{V} = \{\text{id}, \underbrace{(12)(34)}_u, \underbrace{(13)(24)}_v, \underbrace{(14)(23)}_w\}$ le sous-groupe de Klein; il est distingué

3. La détermination de la structure de ce groupe que j'ai présenté lors du cours était erronée. Le texte qui suit est une correction. Je m'excuse auprès des étudiants présents. Mon intention était de montrer que les possibles produits semi-directs donnent simplement \mathcal{A}_4 , c'est-à-dire, quelque chose qu'on connaît déjà.

dans \mathcal{A}_4 . Si $h = (132) \in \mathcal{A}_4$, alors la conjugaison par h agit sur \mathcal{V} comme suit :

$$\begin{aligned} u &\mapsto h u h^{-1} = v, \\ v &\mapsto h v h^{-1} = w, \\ w &\mapsto h w h^{-1} = u. \end{aligned}$$

En utilisant Proposition 47–(6), on voit que $\mathcal{A}_4 \simeq \mu_2^2 \rtimes_c \mu_3$.

Cours 10

(6/3/22).

6 p -groupes et Théorèmes de Sylow

Définition 50. On dit que G est un p -groupe si $|G|$ est une puissance de p . On dit qu'un $P < G$ est un p -sous-groupe de Sylow, ou p -Sylow, si p divise $|G|$, si P est un p -groupe, et si $[G : P]$ est premier à p . Dit autrement, si $|G| = mp^r$ avec $\text{pgcd}(p, m) = 1$, alors $P < G$ est un p -sous-groupe de Sylow de G si $|P| = p^r$.

Exemple 51. Soit n un entier > 0 . Alors $U_n(\mathbf{F}_p)$, le groupe des matrices triangulaires supérieures strictes (voir Exemple 46) est un p -Sylow de $\text{GL}_n(\mathbf{F}_p)$. En effet, il est facile de construire une bijection

$$\mathbf{F}_p^{n-1} \times \mathbf{F}_p^{n-2} \times \cdots \times \mathbf{F}_p \longrightarrow U_n(\mathbf{F}_p),$$

d'où $|U_n(\mathbf{F}_p)| = p^{n(n-1)/2}$. Ensuite, on sait que

$$|\text{GL}_n(\mathbf{F}_p)| = (p^n - 1)(p^n - p) \cdots (p^n - p^{n-1}) = p^{n(n-1)/2} \underbrace{\prod_{i=1}^n (p^i - 1)}_{\not\equiv 0 \pmod p}.$$

On suppose que

$$\boxed{G \text{ a cardinal } p^r m \text{ où } m \not\equiv 0 \pmod p.}$$

Théorème 52 (Les théorèmes de Sylow). *Les affirmations suivantes sont vraies.*

- i) *Le groupe G possède un p -Sylow.*
- ii) *Deux p -Sylows sont toujours conjugués.*
- iii) *Si $H < G$ est un p -groupe, alors H est contenu dans un p -Sylow.*
- iv) *Si n_p note le nombre de p -Sylows de G , alors $n_p | m$*
- v) *Si n_p est comme avant, alors $n_p \equiv 1 \pmod p$.*

Voici une application.

Exemple 53. Soit G un groupe d'ordre 15. On sait que $n_3 = 1, 5$ et $n_5 = 1, 3$. De plus, $n_3 \equiv 1 \pmod 3$, donc $n_3 = 1$. De même, $n_5 \equiv 1 \pmod 5$, donc $n_5 = 1$. Soit P_3 le 3-Sylow et P_5 le 5-Sylow : ils sont des sous-groupes *distingués* de G . Il n'est pas difficile de voir que dans ce cas, $xy = yx$ pour tout couple $x \in P_3$ et $y \in P_5$. (On démontrera ceci plus bas.) Ceci étant, on déduit que $P_3 \times P_5 \simeq G$ et $G \simeq \mu_{15}$.

La preuve de l'existence d'un sous-groupe de Sylow sera conséquence de :

Proposition 54. *On suppose que G est sous-groupe d'un groupe fini \overline{G} . Si $\overline{P} < \overline{G}$ est un p -Sylow, alors pour un certain $\overline{g} \in \overline{G}$, $\overline{g}\overline{P}\overline{g}^{-1} \cap G$ est p -Sylow.*

On souhaite démontrer les Théorèmes de Sylow. Pour rappel, G est un groupe d'ordre $p^r m$ et $p \nmid m$. Tout dépend de la Proposition 54, qui est notre premier objectif. Elle est une conséquence simple du résultat suivant.

Lemme 55. *Soit X un G -ensemble fini. Si $|X|$ est premier à p , alors il existe une orbite dont le cardinal est premier à p .*

Démonstration. Soient X_1, \dots, X_m les orbites distinctes. On suppose que $|X_i| \equiv 0 \pmod{p}$ pour tout i . Alors $|X| = \sum_i |X_i| \equiv 0 \pmod{p}$, absurde. \square

Démonstration de la Proposition 54. On considère le \overline{G} -ensemble $X = \overline{G}/\overline{P}$. On sait que $p \nmid |X|$ et que le stabilisateur d'un point $\overline{g}\overline{P}$ est $\overline{g}\overline{P}\overline{g}^{-1}$. On laisse maintenant G agir sur X et on se donne une orbite $O(\overline{g}\overline{P})$ telle que $p \nmid |O(\overline{g}\overline{P})|$. Si P désigne le stabilisateur, alors $p \nmid [G : P]$ et $P = G \cap \overline{g}\overline{P}\overline{g}^{-1}$. Ceci prouve que P est un p -Sylow. \square

Démonstration des Théorèmes de Sylow. (i) Tout groupe est (isomorphe à un) sous-groupe d'un \mathcal{S}_n (Thm 14). Mais \mathcal{S}_n est isomorphe à un sous-groupe de $\text{GL}_n(\mathbf{F}_p)$. En effet, soit $w : \mathcal{S}_n \rightarrow \text{GL}_n(\mathbf{F}_p)$ la fonction

$$\sigma \longmapsto w_\sigma$$

où $w_\sigma \in \text{GL}_n(\mathbf{F}_p)$ est définie par

$$w_\sigma(\vec{e}_j) = \vec{e}_{\sigma(j)};$$

il s'agit de la matrice de permutation associée à la permutation σ . On voit facilement que w est un morphisme de groupes injective, et donc $w : \mathcal{S}_n \rightarrow w(\mathcal{S}_n)$ est un isomorphisme. On applique ainsi la Proposition 54 avec $\overline{G} = \text{GL}_n(\mathbf{F}_p)$ et $\overline{P} = U_n(\mathbf{F}_p)$ pour montrer que G possède un p -Sylow.

(ii) Soient P et Q des p -Sylows. Par le Corollaire 54, il existe ainsi un $g \in G$ tel que $gPg^{-1} \cap Q$ est un p -Sylow de Q , donc $gPg^{-1} = Q$.

(iii) Soit P un p -Sylow de G . Il existe un $g \in G$ tel que ${}^gP \cap H$ est un p -Sylow de H . Or, mais il est clair que H est l'unique p -Sylow de H . Il suit que $H < {}^gP$ et la preuve est terminée car gP est un p -Sylow.

(iv) Soit Syl_p l'ensemble des p -Sylows de G sur lequel G agit par conjugaison. D'après (ii), l'action de G sur S est transitive. Soit $P \in \text{Syl}_p$ quelconque. Clairement, $P < \text{St}_P$ et donc

$$|\text{Syl}_p| = [G : \text{St}_P] = \frac{[G : P]}{[\text{St}_P : P]} = \frac{m}{[\text{St}_P : P]},$$

et $|\text{Syl}_p|$ divise m .

(v) On conserve les notations de l'item précédent, mais on laisse P agir sur S . Clairement, $P \in \text{Syl}_p$ est un point fixe pour l'action par conjugaison. Donc $O(P) = \{P\}$. Soit $P' \in \text{Syl}_p$. On sait que $|O(P')| = |P|/|\text{St}_{P'}|$ est diviseur de $|P| \Rightarrow$ soit $|O(P')| \equiv 0 \pmod{p}$, soit $|O(P')| = 1$. Si $|O(P')| = 1$ alors

$$gP'g^{-1} = P', \quad \forall g \in G.$$

Soit $N' = \{g \in G : {}^gP' = P'\}$ le normalisateur de P' . Il suit que P et P' sont contenus dans N' et ainsi sont des p -Sylows de N' . D'après (ii), il existe $x \in N'$ tel que $xP'x^{-1} = P$. Or, mais par définition de N' , l'on a $xP'x^{-1} = P'$ et $P = P'$. Donc, si $P' \neq P \Rightarrow |O(P')| \equiv 0 \pmod{p}$. La conclusion suit de la formule des classes. \square

Cours 11

(13/03/23).

Deuxième devoir.

Cours 12

(20/3/23).

Les groupes où tous les Sylows sont distingués sont assez simples !

Théorème 56. 1) Si H et K sont des sous-groupes distingués de G tels que $H \cap K = e$, alors $hk = kh$ pour tout $h \in H$ et $k \in K$.

2) On écrit $|G| = p_1^{m_1} \cdots p_r^{m_r}$, avec p_1, \dots, p_r des premiers distincts. On suppose que pour chaque i , il existe un unique p_i -Sylow P_i de G . Alors

$$\phi : P_1 \times \cdots \times P_r \longrightarrow G, \quad (x_1, \dots, x_r) \mapsto x_1 \cdots x_r$$

est un isomorphisme de groupes.

Démonstration. (1) Il suffit de remarquer que pour $h \in H$ et $k \in K$ on a $[h, k] = \underbrace{hkh^{-1}}_{\in K} k^{-1} = h \underbrace{kh^{-1}k}_{\in H}$; d'où $[h, k] = e$.

(2) Si $i \neq j$ il est clair que $P_i \cap P_j = \{e\}$. Ensuite, comme on sait que tous les p_i -Sylows sont conjugués, l'hypothèse dit que $P_i \triangleleft G$. Il suit que pour chaque $x_i \in P_i$ et chaque $x_j \in P_j$, l'égalité $x_i x_j = x_j x_i$ est vraie.

ϕ est morphisme. On a

$$\begin{aligned} \phi((x_1, \dots, x_r) \bullet (y_1, \dots, y_r)) &= \phi(x_1 y_1, \dots, x_r y_r) \\ &= x_1 y_1 x_2 y_2 \cdots x_r y_r \\ &= x_1 x_2 \cdot y_1 y_2 \cdot x_3 y_3 \cdots x_r y_r \\ &= x_1 x_2 x_3 \cdot y_1 y_2 y_3 \cdot x_4 y_4 \cdots x_r y_r \\ &= \dots \\ &= x_1 \cdots x_r \cdot y_1 \cdots y_r \\ &= \phi(x_1, \dots, x_r) \phi(y_1, \dots, y_r). \end{aligned}$$

ϕ est injectif. On suppose $x_1 \cdots x_r = e$. On écrit $|G| = p_i^{m_i} q_i$, de sorte que $p_i \nmid q_i$, mais $p_j^{m_j} \mid q_i$ si $i \neq j$. Alors

$$e = (x_1 \cdots x_r)^{q_i} = x_1^{q_i} \cdots x_r^{q_i} = x_i^{q_i}.$$

Donc $\text{ord}(x_i) \mid q_i$ et $\text{ord}(x_i) \mid p_i^{m_i} \Rightarrow \text{ord}(x_i) = 1$. □

On termine avec des applications des théorèmes de Sylow.

Il est important ici de faire une brève révision concernant les groupes d'automorphismes des groupes cycliques. Soit $f : \mu_n \rightarrow \mu_n$ un automorphisme et soit $\zeta = e^{2i\pi/n}$. Or, $f(\zeta) = \zeta^k$ est générateur de μ_n et donc $\text{pgcd}(n, k) = 1$. Réciproquement, si $f : \mu_n \rightarrow \mu_n$ est défini par $f(\zeta) = \zeta^k$ avec $\text{pgcd}(n, k) = 1$, on voit que $\text{ord}(\zeta^k) = n$ et $\langle \zeta \rangle = \mu_n$. Dit

autrement, $\text{Aut}(\mu_n)$ est un groupe d'ordre $\varphi(n)$, où $\varphi(n)$ est l'indicatrice d'Euler et ses éléments sont définis par les morphismes $f_k : \zeta \mapsto \zeta^k$ avec $\text{pgcd}(k, n) = 1$. (En particulier, $\text{Aut}(\mu_n)$ est commutatif.)

Exemple 57. Soit $|G| = 10$. Il suit que $n_2 = 1, 5$ et $n_5 = 1, 2$. Comme $2 \not\equiv 1 \pmod{5}$, $n_5 = 1$. Soit ainsi P_5 l'unique 5-Sylow – il est distingué. Soient $\langle \zeta \rangle = P_5$ et $\langle \varepsilon \rangle = P_2$. Soit

$$c : P_2 \longrightarrow \text{Aut}(P_5)$$

la conjugaison. Or, si $f : P_5 \rightarrow P_5$ est l'automorphisme $f : \zeta \mapsto \zeta^2$, alors

$$\text{Aut}(P_5) = \{\text{id}, f, f^2, f^3\}.$$

Comme $\varepsilon^2 = e$, on sait que $c(\varepsilon) \in \text{Aut}(P_5)$ doit être id, f^2 , car $\text{ord}(f) = \text{ord}(f^3) = 4$. Si $c(\varepsilon) = \text{id}$, alors $\varepsilon\zeta\varepsilon^{-1} = \zeta \Rightarrow \varepsilon\zeta^k = \zeta^k\varepsilon$. On déduit que $G \simeq P_2 \times P_5 \simeq \mu_{10}$. Si $c(\varepsilon) = f$, alors

$$e\zeta\varepsilon^{-1} = f^2(\zeta) = \zeta^4 = \zeta^{-1}.$$

On déduit que $G \simeq \mathcal{D}_{10}$.

Cours 13

(22/3/23).

On étudiera les anneaux dans cette partie. *Ils seront tous commutatifs.*

Dans ce cours, j'ai fait que des rappels du cours *Groupes et anneaux 1* qui a eu lieu au premier semestre. Voici les thèmes qui ont été rappelés :

Définition 58. Un anneau (commutatif) est un triplet $(A, +, \cdot)$ où A est un ensemble muni de deux fonctions, "addition" $+$: $A \times A \rightarrow A$ et "multiplication" \cdot : $A \times A \rightarrow A$ telles que :

- 1) $(A, +)$ est un groupe abélien.
- 2) pour tout triplet $a, b, c \in A$, l'égalité $(a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c)$ est vraie (l'élément $a \cdot (b \cdot c)$ est noté ainsi $a \cdot b \cdot c$);
- 3) Pour tout couple $a, b \in A$, l'égalité $a \cdot b = b \cdot a$ est vraie.
- 4) Il existe un élément 1_A tel que $1_A \cdot a = a \cdot 1_A = a$ pour tout $a \in A$;
- 5) La loi distributive est vraie : $a \cdot (b + c) = a \cdot b + a \cdot c$.

Dans la suite, A désigne toujours un anneau !

Remarques 59. L'élément neutre de $(A, +)$ est désigné par 0 . On abuse notation souvent et on écrit 1 au lieu de 1_A . Il est aussi traditionnel d'écrire ab au lieu de $a \cdot b$.

Les exemples suivants sont fondamentaux :

1. $\mathbf{Z}, \mathbf{Q}, \mathbf{R}, \mathbf{C}$.
2. Les anneaux de polynômes $A[X], A[X_1, \dots, X_n]$. On a fait en cours une brève révision sur la multiplication dans $A[X]$ et $A[X, Y]$.
3. Les anneaux de l'Analyse : $C^\infty(\mathbf{R}, \mathbf{C})$, etc.
4. Les anneaux de fonctions : On commence avec un anneau quelconque A . Soit $\mathcal{F}(X, A)$ l'ensemble des fonctions $X \rightarrow A$. En écrivant $f + g : x \mapsto f(x) + g(x)$ et $f \cdot g : x \mapsto f(x)g(x)$, construit un nouveau anneau, que est l'anneau de fonctions.

Définition 60. Soit A un anneau. Il sera dit intègre quand $a \cdot b = 0$ implique que soit $a = 0$, soit $b = 0$. Il sera dit un corps quand pour chaque $a \neq 0$ de A il existe un $b \in A$ tel que $a \cdot b = 1$.

Exemple 61. L'anneau \mathbf{Z} est intègre, tout comme $\mathbf{Z}[X_1, \dots, X_n]$. Les anneaux $\mathbf{Q}, \mathbf{R}, \mathbf{C}$ sont des corps. L'anneau $\mathbf{F}_p = \mathbf{Z}/p\mathbf{Z}$ est aussi un corps.

Proposition 62. Soit A un corps. Alors A est intègre. □

Ensuite, on revise la notion de morphisme entre les anneaux.

Définition 63. Soit B un autre anneau. Un morphisme de A dans B est une fonction $f : A \rightarrow B$ telle que

- 1) f est un morphisme entre les groupes $(A, +)$ et $(B, +)$.
- 2) f préserve la multiplication : $f(aa') = f(a)f(a')$.
- 3) f préserve l'unité : $f(1) = 1$.

Exemple 64. Les exemples suivants ont été vus lors du cours au premier semestre. Les morphismes caractéristiques : $\chi : \mathbf{Z} \rightarrow A$, les inclusions $\mathbf{Z} \rightarrow \mathbf{Q}$, etc. Les morphismes d'évaluation $\varepsilon_a : \mathbf{Z}[X] \rightarrow A$, où $a \in A$.

Définition 65. Une A -algèbre est un couple (B, f) , où $f : A \rightarrow B$ est un morphisme.

Il suit que tout anneau est une \mathbf{Z} -algèbre de façon canonique : il suffit de prendre comme morphisme la caractéristique χ . Par contre, $\mathbf{Z}/2\mathbf{Z}$ n'est pas une \mathbf{Q} -algèbre : en effet, si $f : \mathbf{Q} \rightarrow \mathbf{Z}/2$ est un morphisme, alors $f(1) = f(2 \cdot (1/2)) = f(2) \cdot f(1/2)$; mais $f(2) = f(1) + f(1) = 0$ et on déduit que $f(1) = 0$, ce qui est exclu. Dans plusieurs cas, on dira qu'un certain anneau est une A -algèbre et on laissera le morphisme $A \rightarrow B$ sans notation.

L'idée clé que le concept de A -algèbre dégage est la possibilité de “multiplier des éléments de l'algèbre par des éléments de A ”. Ceci se fait de la façon suivante : si (B, f) est une A -algèbre, alors pour chaque $a \in A$ et $b \in B$ on abuse la notation et on écrit $a \cdot b = f(a)b$.

Définition 66. Soient (B, f) et (C, g) des A -algèbres. Un morphisme d'anneaux $h : B \rightarrow C$ est un morphisme de A -algèbres si $hf = g$.

En employant l'abus de notation qui permet de multiplier des éléments d'une A -algèbre par des éléments de a , on déduit l'expression suivante pour les morphismes de A -algèbres : si $h : B \rightarrow C$ est un morphisme de A -algèbres, alors pour tout $a \in A$ et $b \in B$, on déduit que

$$\boxed{h(ab) = ah(b);}$$

dit autrement, h est “ A -linéaire”.

Théorème 67 (Propriété universelle des anneaux de polynômes). *Soit B une A -algèbre et soit $\text{Hom}_A(A[X_1, \dots, X_n], B)$ l'ensemble des A -morphisms. Alors*

$$\begin{aligned} \text{ev} : \text{Hom}_A(A[X_1, \dots, X_n], B) &\longrightarrow \underbrace{B \times \cdots \times B}_n \\ \varphi &\longmapsto (\varphi(X_1), \dots, \varphi(X_n)) \end{aligned}$$

est une bijection. □

Démonstration. Injectivité. Soient φ et φ' tels que $\varphi(X_i) = \varphi'(X_i)$. On se donne

$$P = \sum_{i_1, \dots, i_n} a_{i_1 \dots i_n} X_1^{i_1} \cdots X_n^{i_n} \in A[X_1, \dots, X_n].$$

Alors

$$\begin{aligned} \varphi(P) &= \varphi \left(\sum_{i_1, \dots, i_n} a_{i_1 \dots i_n} X_1^{i_1} \cdots X_n^{i_n} \right) \\ &= \sum_{i_1, \dots, i_n} \varphi(a_{i_1 \dots i_n} X_1^{i_1} \cdots X_n^{i_n}) \\ &= \sum_{i_1, \dots, i_n} a_{i_1 \dots i_n} \cdot \varphi(X_1^{i_1} \cdots X_n^{i_n}) \\ &= \sum_{i_1, \dots, i_n} a_{i_1 \dots i_n} \cdot \varphi'(X_1^{i_1} \cdots X_n^{i_n}) \\ &= \varphi'(P). \end{aligned}$$

Surjectivité. Soient $b_1, \dots, b_n \in B$. On définit

$$\varphi \left(\sum_{i_1, \dots, i_n} a_{i_1, \dots, i_n} X_1^{i_1} \cdots X_n^{i_n} \right) = \sum_{i_1, \dots, i_n} a_{i_1, \dots, i_n} b_1^{i_1} \cdots b_n^{i_n}.$$

Il n'est pas difficile de voir que $\varphi : A[X_1, \dots, X_n] \rightarrow B$ induit un morphisme entre les groupes additifs en question, que $\varphi(1) = 1$ et que $\varphi(a \cdot P) = a \cdot \varphi(P)$ pour tout $a \in A$ et $P \in A[X_1, \dots, X_n]$. Il nous reste la vérification de la propriété

$$\varphi(PQ) = \varphi(P)\varphi(Q). \quad (\star)$$

Il est clair que \star est vraie si P ou Q appartient à A . Pour chaque $R \in A[X] \setminus \{0\}$, soit $s(R)$ le "nombre de monômes non-nuls" dans R ; on définit $s(0) = 0$. On fait une récurrence sur $s(P) + s(Q)$; il est clair que (\star) est vraie si $s(P) + s(Q) \leq 2$. On suppose (\star) vraie pour tout couple P', Q' tel que $s(P') + s(Q') < s(P) + s(Q)$. On écrit ainsi $P = M + P'$, avec M un monôme et $s(P') < s(P)$. Par hypothèse de récurrence, $\varphi(P'Q) = \varphi(P')\varphi(Q)$ et $\varphi(MQ) = \varphi(M)\varphi(Q)$. Donc

$$\begin{aligned} \varphi(PQ) &= \varphi(MQ + P'Q) \\ &= \varphi(MQ) + \varphi(P'Q) \\ &= \varphi(M)\varphi(Q) + \varphi(P')\varphi(Q) \\ &= \varphi(P)\varphi(Q). \end{aligned}$$

□

Cours 14

(17/4/23).

Une fois cette propriété fondamentale dégagée, on peut facilement introduire la notion de “sous-anneau engendré” par un certain nombre d’éléments. D’abord un rappel :

Définition 68. Un sous-anneau A_0 de A est un sous-groupe A_0 de $(A, +)$ tel que $1_A \in A_0$ et pour tout $a_0, a'_0 \in A_0$, leur produit $a_0 a'_0$ est aussi dans A_0 .

Il va sans dire que si A_0 est un sous-anneau de A , alors A devient immédiatement une A_0 -algèbre.

Exemple 69. 1) \mathbf{Z} est un sous-anneau de \mathbf{Q} .

2) Les fonctions constantes forment un sous-anneau de $F(\mathbf{R}, \mathbf{R})$.

3) $2\mathbf{Z} = \{\text{nombre pairs}\}$ n’est pas un sous-anneau de \mathbf{Z} : en effet, $1 \notin 2\mathbf{Z}$.

4) Si $f : A \rightarrow B$ est un morphisme, alors $\text{Im}(f)$ est un sous-anneau de B .

Définition 70. On suppose A un sous-anneau de B . Soient b_1, \dots, b_n des éléments de B et soit $f : A[X_1, \dots, X_n] \rightarrow B$ l’unique morphisme d’algèbres tel que $f(X_i) = b_i$. L’image de f , désignée par

$$A[b_1, \dots, b_n],$$

est la A -sous-algèbre de B engendrée par b_1, \dots, b_n .

Proposition 71. Soient B un anneau, A un sous-anneau et $\{b_1, \dots, b_n\}$ une partie finie de B . Si $C \subset B$ est un sous-anneau contenant A et $\{b_1, \dots, b_n\}$, alors $A[b_1, \dots, b_n] \subset C$. Dit autrement, $A[b_1, \dots, b_n]$ est le plus petit sous-anneau de B contenant A et $\{b_1, \dots, b_n\}$.

Démonstration. On considère le morphisme “bête” $\beta : C \rightarrow B$ qui à chaque $c \in C$ associe c . Soient $f : A[X_1, \dots, X_n] \rightarrow B$ et $g : A[X_1, \dots, X_n] \rightarrow C$ les uniques morphismes de A -algèbres tel que $g(X_i) = b_i$ et $f(X_i) = b_i$. Or, dans ce cas, $\beta g : A[X_1, \dots, X_n] \rightarrow B$ est un morphisme de A -algèbres qui envoie X_i sur b_i et donc $f = \beta g$ et on déduit que $\text{Im}(f) = A[b_1, \dots, b_n] \subset C$. \square

Ceci permet de construire plusieurs anneaux à savoir $\mathbf{Z}[\sqrt{2}]$, $\mathbf{Z}[\sqrt{3}]$, etc. Mais le lecteur ayant pris le temps de manipuler ces exemples remarquera immédiatement une certaine inefficacité derrière la construction de la Déf. 70. En effet, $\mathbf{Z}[\sqrt{2}]$ est le sous-anneau de \mathbf{R} ayant des éléments de la forme $\sum_{j=0}^N n_j (\sqrt{2})^j$, mais un tel élément peut s’écrire comme $a + b\sqrt{2}$ en s’appuyant sur le fait que $(\sqrt{2})^j \in \mathbf{Z}$ si j est pair. Ceci sera mieux compris à l’aide des idéaux : $\mathbf{Z}[\sqrt{2}]$ deviendra $\mathbf{Z}[X]/(X^2 - 2)$.

Idéaux et quotients

On commence avec des rappels :

Définition 72. Un idéal de A est un sous groupe I de $(A, +)$ qui est, de plus, stable par la multiplication par des éléments arbitraires de A : si $a \in A$ et $x \in I$, alors $ax \in I$. Étant données a_1, \dots, a_n des éléments de A , on introduit l'idéal qu'ils engendrent comme étant

$$(a_1, \dots, a_n) = \{a_1x_1 + \dots + a_nx_n : x_1, \dots, x_n \in A\}.$$

Un idéal est principal quand il est engendré par un seul élément.

L'origine du nom "idéal" vient du fait qu'ils jouent un rôle de "nombre idéal" ou "élément idéal". En effet, chaque élément $a \in A$ produit un idéal principal (a) , et, en Théorie de Nombres, le manque de factorisation unique en éléments premiers peut-être supplantée par la factorisation unique en idéaux premiers.

Voici quelques façons simples de produire des idéaux. Les vérifications sont laissées au lecteur.

Lemme 73. 1) Soit $f : A \rightarrow B$ un morphisme. Alors $\text{Ker } f$ est un idéal.

2) Soient I et J des idéaux de A . Alors $I + J = \{x + y : x \in I, y \in J\}$ est un idéal contenant I et J à la fois. De plus, tout idéal \mathcal{I} de A contenant I et J contient $I + J$.

3) Soient I et J des idéaux de A . Alors l'ensemble des sommes finies $\sum x_i y_i$ avec $x_i \in I$ et $y_i \in J$ est un idéal contenu dans I et J . Il est connue comme l'idéal produit $I \cdot J$ \square

Ensuite, voici quelques exemples concrets :

Exemple 74. 1) Un idéal qui contient 1 est toujours égal à l'idéal A .

2) Les idéaux des \mathbf{Z} sont tous de la forme $n\mathbf{Z}$ pour un certain n : c'est une conséquence de la division Euclidienne.

3) Si K est un corps, alors les uniques idéaux sont $\{0\}$ et K . En effet, si $I \neq \{0\}$, alors il existe un $u \in I \setminus \{0\}$; soit $v \in K$ tel que $uv = 1$. On déduit que $1 \in I$ et $I = A$. Du Lemme 73, on déduit en particulier que morphisme $f : K \rightarrow A$, où $A \neq \{0\}$, est injectif. En effet, $\text{Ker } f = \{0\}$ et dans ce cas f est injectif, ou $\text{Ker } f = K$ et dans ce cas $f(1_K) = 0_A = 1_A$, ce qui est exclu.

4) Si K est un corps, les idéaux de $K[X]$ sont tous de la forme (f) .⁴En effet, soit I un idéal non-nul et soit $f \in I \setminus \{0\}$ tel que $\deg(f) \leq \deg(g)$ pour tout $g \in I \setminus 0$. On applique la division Euclidienne : $g = qf + r$ où $0 \leq \deg r < \deg f$ ou $r = 0$. Comme $r = g - qf \in I$, la possibilité que r soit non-nul est exclue et $f \mid g$.

4. Vu au premier semestre ?

5) Si $C^0(\mathbf{R}, \mathbf{R})$ est l'anneau des fonctions continues, pour chaque $r \in \mathbf{R}$ nous avons l'idéal $\{f \in C^0(\mathbf{R}, \mathbf{R}) : f(r) = 0\}$.

On va maintenant voir comment obtenir tous les idéaux comme des noyaux. Pour cela, soit I un idéal de A et soit \bar{A} le groupe quotient A/I . (Attention : I est un sous-groupe d'un groupe abélien, donc il est forcément distingué!) Pour chaque $a \in A$, soit $a + I$ la classe à droite qui lui est associée. On définit

$$(a + I) \cdot (b + I) := ab + I.$$

Cette définition indépend des représentants choisis. En effet, on suppose $a' + I = a + I$ et $b' + I = b + I$. Il suit que $a' = a + x$ et $b' = b + y$ avec $x, y \in I$. Donc

$$a'b' = ab + \underbrace{ay + bx + xy}_{\in I}.$$

Par conséquent, $a'b' + I = ab + I$. Donc la multiplication est bien définie. Il est facile de voir que avec $1_{\bar{A}} = 1_A + I$, le on obtient ainsi un anneau et, et de plus la fonction

$$\pi : A \longrightarrow \bar{A}, \quad a \mapsto a + I$$

est un morphisme, dont le noyau est précisément I . C'est la *projection canonique*.

On a vu deux propriétés désirables des anneaux : les anneaux intègres et les corps. Ceci se reflète pour les idéaux.

Définition 75. Soit I un idéal. On dira que I est premier si $I \neq A$ et A/I est intègre. On dira que I est maximal si $I \neq A$ et A/I est un corps.

Avec cette définition, on voit immédiatement que :

Proposition 76. *Un idéal maximal est premier.*

L'exercice suivant est très instructif :

Exercice 77. Soit $I \neq A$ un idéal.

- (a) Montrer que I est premier si et seulement si vaut le "Lemme d'Euclide" : étant donné $x, y \in A$ tels que $xy \in I$, alors soit $x \in I$, soit $y \in I$.
- (b) Montrer que I est maximal si et seulement si les uniques idéaux contenant I sont I et A .

Les anneaux $\mathbf{Z}/n\mathbf{Z}$ sont probablement les exemples les plus importants d'anneaux quotients; comme leur étude était fait au cours "Groupes et Anneaux 1". Le prochain cas, en niveau de difficulté, est celui de $K[X]$, avec K un corps.